

Università di Bologna
Corso di Studi: Laurea in Ingegneria Informatica
A.A. 2005-2006
Sistemi Operativi L-A

Prof. Paolo Bellavista

<http://www.lia.deis.unibo.it/Courses/sola0506-info/>
<http://www.lia.deis.unibo.it/Staff/PaoloBellavista/>

Obiettivi del Corso

- Fornire alcuni concetti fondamentali della **teoria dei sistemi operativi**
- Illustrare le caratteristiche di **sistemi operativi reali (UNIX/Linux e MSWin2000)** e gli strumenti a disposizione di utenti e programmatori per il loro utilizzo
- Sperimentare in **laboratorio** i concetti e gli strumenti visti in aula

Capacità richieste in ingresso:

- conoscenza dei **linguaggi C e Java**
- uso dei linguaggi C e Java nello sviluppo di applicazioni e programmazione di sistema
- fondamenti di architettura degli elaboratori

Capacità ottenute in uscita:

- conoscenza dei concetti alla base dei sistemi operativi moderni
- capacità di sviluppare programmi di sistema e applicazioni nell'ambiente UNIX/Linux (e in parte MSWin2000)

Argomenti trattati

- Che cos'è un sistema operativo: ruolo, funzionalità e struttura
- **Organizzazione e struttura** di un sistema operativo
- **Processi e thread**
- **Scheduling** della CPU
- Interazione tra processi mediante **memoria condivisa e scambio di messaggi**
- Cenni di **sincronizzazione** dei processi
- Gestione della **memoria**
- Gestione del **file system**
- Gestione dei dispositivi di **Input/Output**
- **Protezione**

Panoramica sul Corso

Introduzione:

- Che cos'è un sistema operativo: ruolo, funzionalità e struttura
- Evoluzione dei sistemi operativi: **batch**, **multiprogrammazione**, **time-sharing**
- Richiami sul funzionamento di un elaboratore: **interruzioni e loro gestione**, **I/O**, **modi di funzionamento single e dual**, **system call**

Panoramica sul Corso

Organizzazione di un sistema operativo:

- Funzionalità
- Classificazione in base a struttura: sistemi **monolitici** e **modulari**, sistemi **stratificati**, **macchina virtuale**
- Cenni introduttivi di organizzazione e funzionalità del sistema operativo **UNIX/Linux**
- Cenni introduttivi di organizzazione e funzionalità del sistema operativo **MSWindows2000**

Panoramica sul Corso

Processi e thread:

- **Concetto di processo pesante/leggero** e sua **rappresentazione** nel sistema operativo
- **Stati di un processo**
- **Gestione dei processi pesanti/leggeri** da parte del SO
- Operazioni sui processi
- **Classificazione** dei processi
- La gestione dei processi in UNIX/Linux: stati, rappresentazione, gestione (scheduling), operazioni e comandi relativi ai processi

Panoramica sul Corso

Scheduling della CPU:

- Concetti generali: **code**, **preemption**, **dispatcher**
- **Criteri** di scheduling
- **Algoritmi di scheduling**: FCFS, SJF, con priorità, round-robin, con code multiple, ...
- Scheduling in UNIX/Linux e MSWin2000

Panoramica sul Corso

Interazione tra processi:

- **Mediante memoria condivisa**
Il problema della **sincronizzazione tra processi**
Sezione critica e mutua esclusione, i semafori, strumenti hardware per la sincronizzazione: test-and-set
- **Mediante scambio di messaggi**
 - **Comunicazione**
diretta/indiretta, simmetrica/asimmetrica, buffering
 - **Interazione tra processi UNIX**: comunicazione mediante pipe e fifo, sincronizzazione tramite segnali

Panoramica sul Corso

Gestione della memoria:

- Spazi degli indirizzi e binding
- Allocazione della memoria
 - ❖ **Contigua**: a partizione singola e partizioni multiple; frammentazione;
 - ❖ **Non contigua**: paginazione, segmentazione
- **Memoria virtuale**
- Gestione della memoria in UNIX

Panoramica sul Corso

Gestione del file system e dei dispositivi di I/O:

- file system e sua realizzazione
- il file system di UNIX: organizzazione logica e fisica, comandi e system call per la gestione e l'accesso a file/direttori
- Driver di dispositivi

Panoramica sul Corso

Cenni di problematiche e soluzioni per la **protezione** :

- Scopi e principi di protezione
- **Domini di protezione**
- Matrice di accesso
- Controllo degli accessi
- Sistemi basati su **capabilities**

Percorso didattico

- **Argomenti teorici**
- **Esemplificazioni:** sui sistemi operativi UNIX/Linux e MSWin2000, sia tramite **programmazione di sistema in linguaggio C** che tramite sviluppo di **file comandi in shell** e di **applicazioni concorrenti in Java**
- **Esercitazioni:**
 - ⇒ **Attività in laboratorio**
- Progetto opzionale di approfondimento finale?

Attività in laboratorio

- Esattamente come le lezioni in aula, è **parte integrante dell'attività didattica!**
- Ogni settimana verrà svolta in Lab3 una esercitazione con una **prima parte di lezione di programmazione** ed una **seconda parte di risoluzione di esercizi proposti**
- Le esercitazioni cominciano **giovedì 11 maggio**
- L'attività sarà assistita da due **tutor**:
 - **Ing. Eugenio Magistretti**
 - **Ing. Marco Montali**

Accesso al Laboratorio

- L'attività si svolgerà in sala terminali (Lab3) su sistemi dual-boot RedHatLinux/MSWinXP
- Necessità di organizzare due turni (alternati fra AK e LZ di settimana in settimana):
 - **giovedì ore 09:00-11:00**
 - **venerdì ore 09:00-11:00**
- Per partecipare alle esercitazioni è necessario registrarsi al più presto:
<http://lia.deis.unibo.it/Courses/sola0506-info/>
- **Account:** sono già attivi per tutti gli studenti
 - **Username** determinato in base a matricola e cognome
 - **Password:** è il pin associato al vostro badge

Esame

- Una **prova scritta** obbligatoria (in parte teorica e in parte di sviluppo di codice in Lab3):
martedì 4 luglio 2006, ore 09:00
martedì 25 luglio 2006, ore 09:00
- Una **prova orale** facoltativa (non per tutti ☹) dopo il superamento dello scritto (sostituibile con **progetto di approfondimento**, anche a piccoli gruppi di 2/3 allievi?)
- Valutazione della partecipazione in aula e della **consegna di alcune esercitazioni?**

Materiale Didattico

- **Copia** delle diapositive mostrate a lezione (scaricabili mano a mano dalla pagina Web del corso)
- **Libro adottato:**
 - A. Silbershatz, P.B. Galvin, G. Gagne: **Sistemi Operativi – Concetti ed Esempi** (VII edizione), Pearson, 2006oppure
 - P. Ancilotti, M. Boari, A. Ciampolini, G. Lipari: **Sistemi Operativi**, McGraw-Hill, 2004
- **Libri consigliati:**
 - A. Tanenbaum: **I Moderni Sistemi Operativi**, Jackson Libri, 2002
 - H.M. Deitel, P.J. Deitel, D.R. Choffnes: **Sistemi Operativi**, Pearson, 2005
 - W. Stallings: **Sistemi Operativi**, Jackson Libri, 2000
 - K. Havilland, B. Salama: **Unix System Programming**, Addison Wesley, 1987

Ricevimento Studenti

- **Paolo Bellavista**
lunedì ore 16:00-18:00 e venerdì ore 11:00-13:00
c/o nuovi studi – edificio aule nuove (di fianco aula 5.7)
E-mail: pbellavista@deis.unibo.it
- **Eugenio Magistretti**
mercoledì ore 14:00-16:00
c/o LIA – Lab1, edificio aule nuove, piano terra
E-mail: emagistretti@deis.unibo.it
- **Marco Montali**
martedì ore 15:00-17:00
c/o LIA – Lab1, edificio aule nuove, piano terra
E-mail: mmontali@deis.unibo.it

Interazione docente-studenti

- **Ricevimento** (lunedì 16:00-18:00 e venerdì 11:00-13:00)
- **E-mail** pbellavista@deis.unibo.it
- **Lista di distribuzione del corso:** è un servizio del portale di ateneo che consente di inviare, via e-mail, comunicazioni, messaggi e materiali di approfondimento agli studenti
 - Accesso mediante lo stesso account della “mia e-mail” alla pagina:

[http://www.unibo.it/Portale/Servizi+online/
Liste+distribuzione/default.htm](http://www.unibo.it/Portale/Servizi+online/Liste+distribuzione/default.htm)

nome della lista: **sola0506-info**

Orario delle Lezioni

Normalmente:

- **Lun 11-12 [ora Q], aula 6.2:** verrà utilizzata ogni 2 settimane, a partire da 8 maggio
- **Lun 12-14, aula 6.2**
- **Mar 11-14, aula 6.2**
- **Gio 09-11, aula 6.1:** solo le prime due settimane, poi sostituita da esercitazione in **laboratorio Lab3** (giovedì/venerdì, 09-11, in alternanza per lettere)
- Eventuali variazioni verranno comunicate via sito Web e mailing list di distribuzione del corso

Università di Bologna

Corso di Studi: Laurea in
Ingegneria Informatica

Sistemi Operativi L-A

A.A. 2005-2006

Prof. Paolo Bellavista

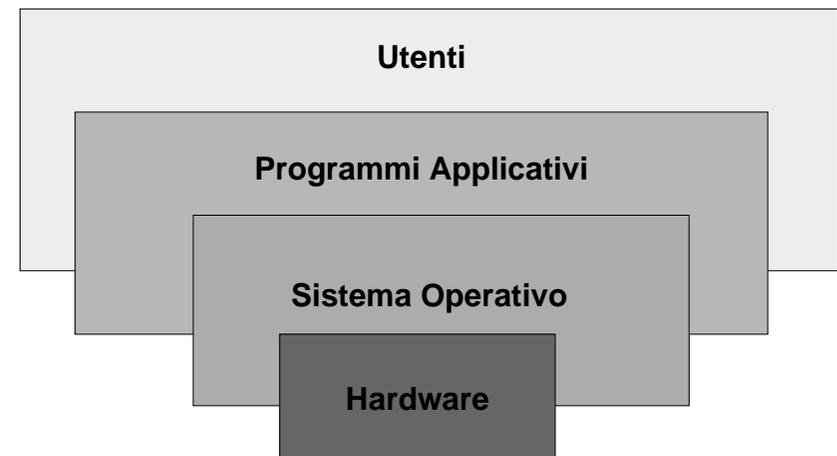
Che cos'è un Sistema Operativo?

- È un **programma** (o un insieme di programmi) che agisce come **intermediario tra l'utente e l'hardware** del computer:
 - fornisce un **ambiente di sviluppo e di esecuzione** per i programmi applicativi
 - fornisce una **visione astratta** dell'HW
 - **gestisce** efficientemente le risorse del sistema di calcolo

Il Sistema Operativo e l'Hardware

- Il Sistema Operativo (SO) interfaccia programmi applicativi o di sistema con le risorse HW:
 - CPU
 - memoria volatile e persistente
 - dispositivi di I/O
 - connessione di rete
 - dispositivi di comunicazione
 - ...
- SO *mappa* le risorse HW in **risorse logiche**, accessibili attraverso interfacce ben definite:
 - **processi** (CPU)
 - **file system** (dischi)
 - **memoria virtuale** (memoria), ...

Che cos'è un Sistema Operativo?



Che cos'è un Sistema Operativo (SO)?

- Un programma che **gestisce risorse** del sistema di calcolo in modo **corretto ed efficiente** e le **alloca** ai programmi/utenti
- Un programma che innalza il **livello di astrazione** con cui utilizzare le **risorse logiche** a disposizione

Aspetti importanti di un SO

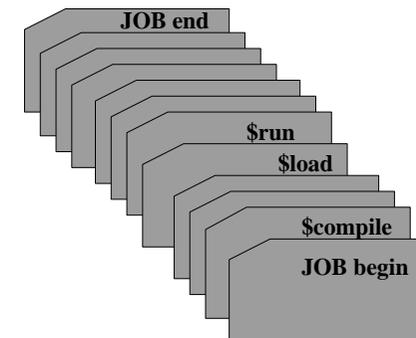
- **Struttura:** come è organizzato un SO?
- **Condivisione:** quali risorse vengono condivise tra utenti e/o programmi? In che modo?
- **Protezione:** SO deve impedire **interferenze** tra programmi/utenti. In che modo?
- **Efficienza:** come massimizzare l'utilizzo delle risorse disponibili?
- **Affidabilità:** come reagisce SO a malfunzionamenti (HW/SW)?
- **Estendibilità:** è possibile aggiungere funzionalità al sistema?
- **Conformità a standard:** portabilità, estendibilità, apertura

Evoluzione dei Sistemi Operativi

- **Prima generazione** (anni '50)
 - linguaggio macchina
 - dati e programmi su schede perforate
- **Seconda generazione** ('55-'65):
sistemi batch semplici
 - linguaggio di alto livello (fortran)
 - input mediante schede perforate
 - aggregazione di programmi in **lotti** (batch) con esigenze simili

Sistemi batch semplici

Batch: insieme di programmi (*job*) da eseguire **in modo sequenziale**

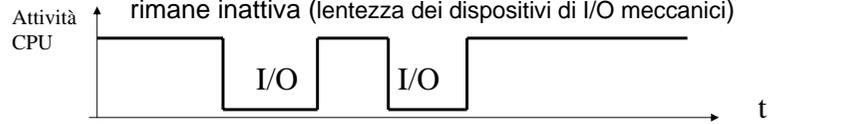


Sistemi batch semplici

Compito del Sistema Operativo (*monitor*):
trasferimento di controllo da un job (appena terminato) al prossimo da eseguire

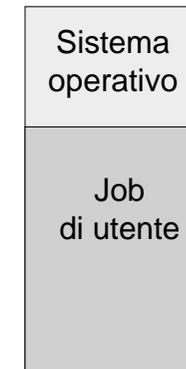
Caratteristiche dei sistemi batch semplici:

- SO *residente in memoria* (monitor)
- *assenza di interazione* tra utente e job
- *scarsa efficienza*: durante l'I/O del job corrente, la CPU rimane inattiva (lentezza dei dispositivi di I/O meccanici)



Sistemi batch semplici

In memoria centrale, ad ogni istante, è *caricato (al più) un solo job*:



Configurazione della memoria centrale in sistemi batch semplici

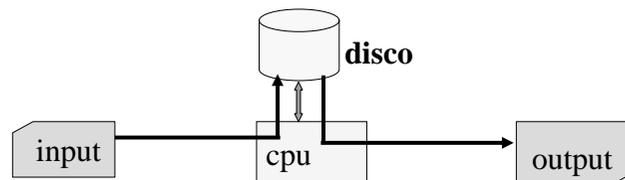
Sistemi batch semplici

Spooling

(Simultaneous Peripheral Operation On Line)

Obiettivo: aumentare l'*efficienza* del sistema

Avvento dei dischi + DMA: \Rightarrow *I/O in parallelo con l'attività della CPU*

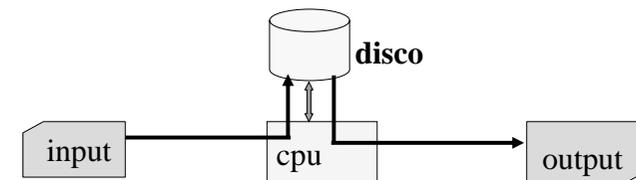


Sistemi batch semplici

Spooling: simultaneità di I/O e attività di CPU

il disco viene impiegato come un **buffer** molto ampio, dove

- ❑ *leggere* in anticipo i dati
- ❑ *memorizzare* temporaneamente i risultati (in attesa che il dispositivo di output sia pronto)
- ❑ caricare *codice e dati del job successivo*: \rightarrow possibilità di *sovrapporre I/O* di un job con *elaborazione* di un altro job



Sistemi batch semplici

Problemi:

- finché il job corrente non è terminato, il **successivo non può iniziare l'esecuzione**
- se un job si **sospende** in attesa di un evento, la CPU rimane **inattiva**
- **non c'è interazione** con l'utente

Sistemi batch multiprogrammati

Sistemi batch semplici: l'attesa di un **evento** causa inattività della CPU

⇒ **Multiprogrammazione**

Pool di job contemporaneamente presenti su disco:

- SO seleziona un sottoinsieme dei job appartenenti al pool da caricare in memoria centrale
più job in memoria centrale
- mentre un job è in **attesa di un evento**, il sistema operativo **assegna CPU a un altro job**

Sistemi batch multiprogrammati

SO è in grado di **portare avanti** l'esecuzione di più job **contemporaneamente**

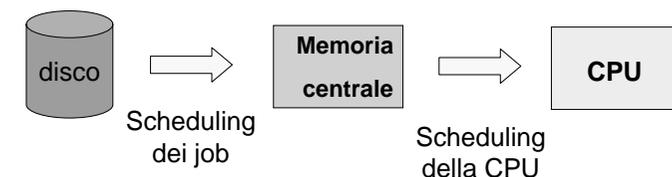
- Ad ogni istante:
 - **un solo job** utilizza la CPU
 - **più job**, appartenenti al pool selezionato e caricati in memoria centrale, attendono di acquisire la CPU
- Quando il job che sta utilizzando la CPU si **sospende in attesa di un evento**:
 - SO **decide** a quale job assegnare la CPU ed effettua lo scambio (**scheduling**)

Sistemi batch multiprogrammati

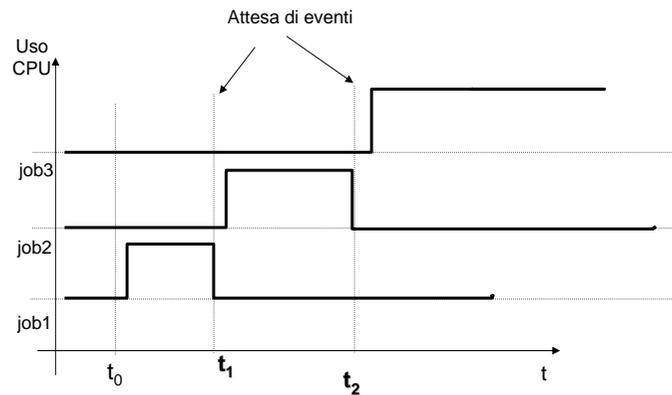
Scheduling

SO effettua delle scelte tra tutti i job

- quali job caricare in memoria centrale: **scheduling dei job** (*long-term scheduling*)
- a quale job assegnare la CPU: **scheduling della CPU** o (*short-term scheduling*)

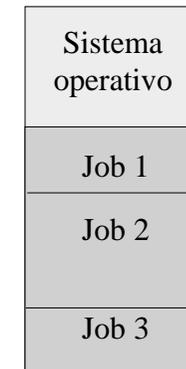


Sistemi batch multiprogrammati



Sistemi batch multiprogrammati

In memoria centrale, ad ogni istante, possono essere caricati più job:



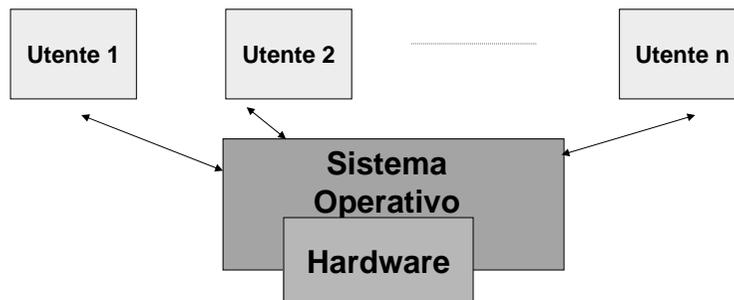
Configurazione della **memoria centrale** in sistemi batch multiprogrammati

Necessità di protezione

Sistemi Time-Sharing (Multics, 1965)

Nascono dalla necessità di:

- **interattività** con l'utente
- **multi-utenza**: più utenti interagiscono contemporaneamente con il sistema



Sistemi time-sharing

- **Multiutenza**: il sistema presenta ad ogni utente una **macchina virtuale completamente dedicata** in termini di
 - utilizzo della CPU
 - utilizzo di altre risorse, ad es. file system
- **Interattività**: per garantire un'accettabile velocità di "reazione" alle richieste dei singoli utenti, SO **interrompe l'esecuzione** di ogni job dopo un intervallo di tempo prefissato (**quanto di tempo**, o **time slice**), e assegna la CPU ad un altro job

Sistemi time-sharing (oppure, a *divisione di tempo*)

Sono sistemi in cui:

- attività della **CPU** è **dedicata a job diversi** che si alternano **ciclicamente** nell'uso della risorsa
- frequenza di commutazione della CPU è tale da fornire l'illusione ai vari utenti di una macchina completamente dedicata (**macchina virtuale**)

Cambio di contesto (context switch):

operazione di trasferimento del controllo da un job al successivo ⇒ costo aggiuntivo (**overhead**)

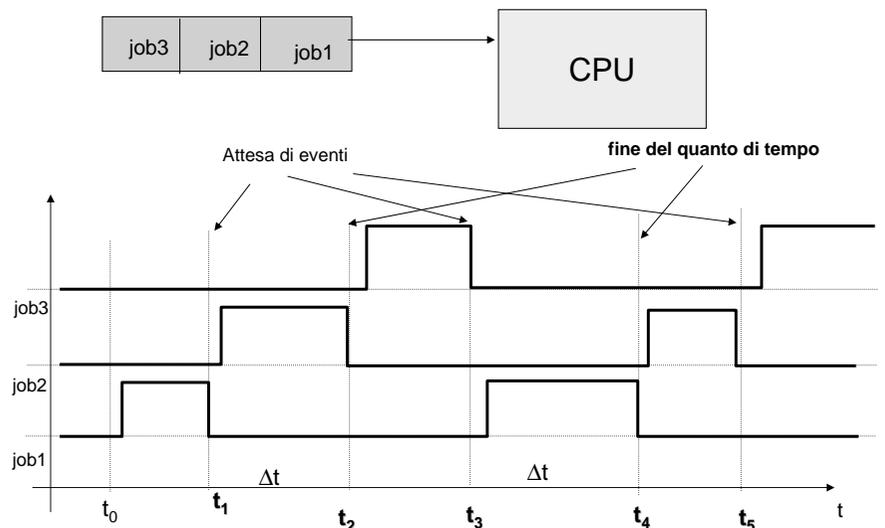
Sistemi time-sharing

Estensione dei sistemi multiprogrammati

Un job può sospendersi:

- perchè **in attesa di un evento**
- perchè è **terminato il quanto di tempo**

Sistemi time-sharing



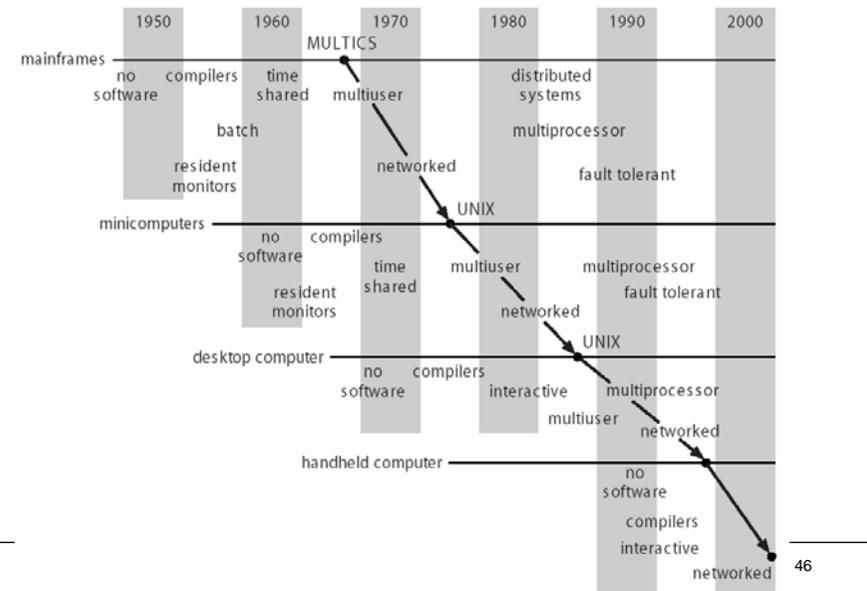
Time-sharing: requisiti

- **Gestione/protezione** della memoria:
 - trasferimenti memoria-disco
 - **separazione degli spazi** assegnati ai diversi job
 - molteplicità job + limitatezza della memoria
⇒ **memoria virtuale**
- **Scheduling CPU**
- **Sincronizzazione/comunicazione** tra job:
 - interazione
 - prevenzione/trattamento di blocchi critici (**deadlock**)
- **Interattività: file system on line** per permettere agli utenti di accedere semplicemente a codice e dati

Sistemi operativi attuali

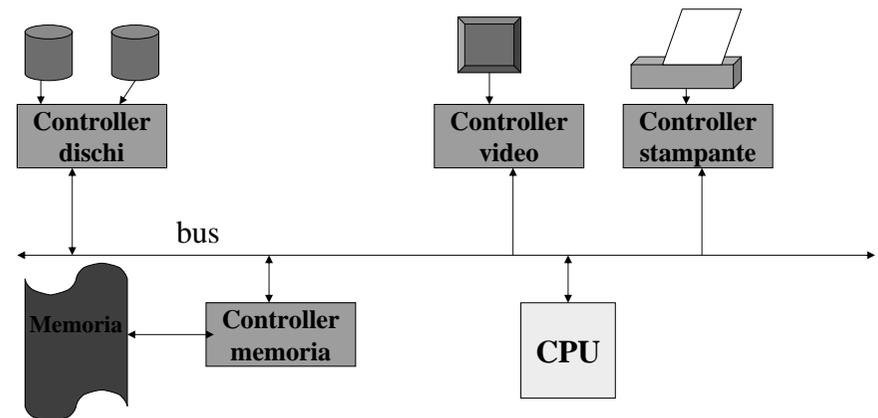
- **MSDOS**: monoprogrammato, monoutente
- **Windows 95/98, molti SO attuali per dispositivi portabili (Symbian, PalmOS)**: multiprogrammato (time sharing), tipicamente monoutente
- **Windows NT/2000/XP**: multiprogrammato, "multiutente"
- **MacOSX**: multiprogrammato, multiutente
- **UNIX/Linux**: multiprogrammato, multiutente

Evoluzione dei concetti nei SO



Rapidi richiami sul funzionamento di un sistema di elaborazione

Architettura di un sistema di calcolo



Controller: interfaccia HW delle periferiche il bus di sistema

Funzionamento di un sistema di calcolo

Funzionamento a interruzioni:

- le varie *componenti* (HW e SW) del sistema interagiscono con SO mediante **interruzioni asincrone (interrupt)**
- ogni interruzione è causata da un **evento**, ad es:
 - richiesta di servizi al SO
 - completamento di I/O
 - accesso non consentito alla memoria
- ad ogni interruzione è associata una **routine di servizio (handler)**, per la **gestione dell'evento**

Funzionamento di un sistema di calcolo

- **Interruzioni hardware:**
dispositivi inviano segnali a SO per richiedere l'esecuzione di servizi di SO
- **Interruzioni software:**
programmi in esecuzione possono generare interruzioni SW
 - quando tentano l'esecuzione di **operazioni non lecite** (ad es., divisione per 0): **trap**
 - quando richiedono l'esecuzione di servizi al SO - **system call**

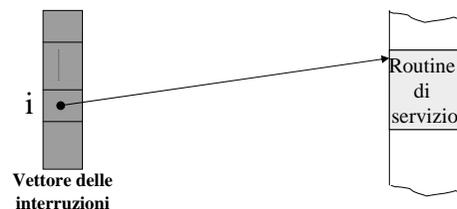


Gestione delle interruzioni

Alla ricezione di un'interruzione, SO:

- 1] interrompe la sua esecuzione => **salvataggio dello stato** in memoria (locazione fissa, stack di sistema, ...)
- 2] attiva la **routine di servizio all'interruzione** (handler)
- 3] **ripristina lo stato** salvato

Per individuare la routine di servizio, SO può utilizzare un **vettore delle interruzioni**



Input/Output

Come avviene l'I/O in un sistema di elaborazione?

Controller: interfaccia HW delle periferiche verso il bus di sistema

ogni controller è dotato di

- **un buffer** (ove **memorizzare temporaneamente** le informazioni da **leggere** o **scrivere**)
- alcuni **registri speciali**, ove **memorizzare le specifiche delle operazioni** di I/O da eseguire

Input/Output

Quando un job richiede un'operazione di I/O (ad esempio, **lettura** da un dispositivo):

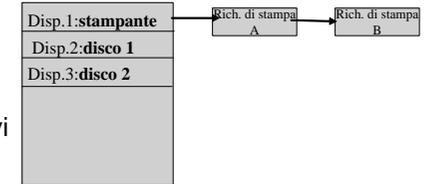
- ❑ CPU *scrive nei registri speciali* del dispositivo coinvolto le *specifiche dell'operazione* da eseguire
- ❑ controller esamina i registri e provvede a *trasferire i dati richiesti dal dispositivo al buffer*
- ❑ invio di *interrupt alla CPU* (completamento del trasferimento)
- ❑ CPU esegue l'operazione di I/O tramite la routine di servizio (*trasferimento dal buffer del controller alla memoria centrale*)

Input/Output

2 tipi di I/O

- ❑ **Sincrono**: il *job viene sospeso* fino al completamento dell'operazione di I/O
- ❑ **Asincrono**: il sistema restituisce *immediatamente il controllo al job*

- ❑ operazione di *wait* per il completamento dell'I/O
- ❑ possibilità di più I/O *pendenti*
-> tabella di stato dei dispositivi



I/O asincrono = maggiore efficienza

Direct Memory Access

I/O asincrono: se i dispositivi di I/O sono **veloci** (tempo di trasferimento dispositivo-buffer paragonabile al tempo di esecuzione della routine di servizio)

- l'esecuzione dei programmi può effettivamente **riprendere soltanto al completamento tramite CPU dell'operazione di I/O**

Direct Memory Access (DMA):

è una tecnica che consente di **migliorare l'efficienza** del sistema durante le operazioni di I/O

Direct Memory Access

Il trasferimento tra memoria e dispositivo viene effettuato direttamente, **senza intervento della CPU**

Introduzione di un dispositivo HW per controllare l'I/O: **DMA controller**

- ❑ **driver di dispositivo**: componente del SO che
 - *copia nei registri del DMA controller* i dati relativi al trasferimento da effettuare
 - *invia al DMA controller il comando* di I/O
- ❑ **interrupt** alla CPU (inviato dal DMA controller) **solo alla fine del trasferimento dispositivo/memoria**

Protezione HW degli accessi a risorse

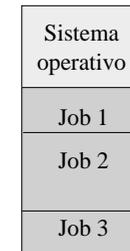
- Nei sistemi che prevedono multiprogrammazione e multiutenza sono necessari alcuni **meccanismi HW (e non solo...)** per esercitare protezione
- Le risorse allocate a programmi/utenti devono essere protette nei confronti di **accessi illeciti di altri programmi/utenti**:
 - ❑ dispositivi di I/O
 - ❑ memoria
 - ❑ CPU

Ad esempio: accesso a **locazioni esterne allo spazio di indirizzamento del programma**

Protezione della memoria

In un sistema **multiprogrammato** o **time sharing**, ogni *job* ha un suo spazio di indirizzi:

- è necessario **impedire al programma in esecuzione di accedere ad aree di memoria esterne al proprio spazio** (ad esempio del SO oppure di altri *job*)



Se fosse consentito: un programma potrebbe modificare codice e dati di altri programmi o del SO

Protezione

Per garantire protezione, molte architetture prevedono un **duplice modo di funzionamento (dual mode)**:

- ❑ **user mode**
- ❑ **kernel mode (supervisor, monitor mode)**

Realizzazione: l'architettura prevede un **bit di modo**

- kernel: 0
- user: 1

Dual mode

Istruzioni privilegiate: sono quelle più *pericolose* e possono essere eseguite soltanto se il sistema si trova in **kernel mode**

- accesso a dispositivi di I/O (dischi, schede di rete, ...)
- gestione della memoria (accesso a strutture dati di sistema per il controllo e l'accesso alla memoria, ...)
- istruzione di **shutdown** (arresto del sistema)
- etc

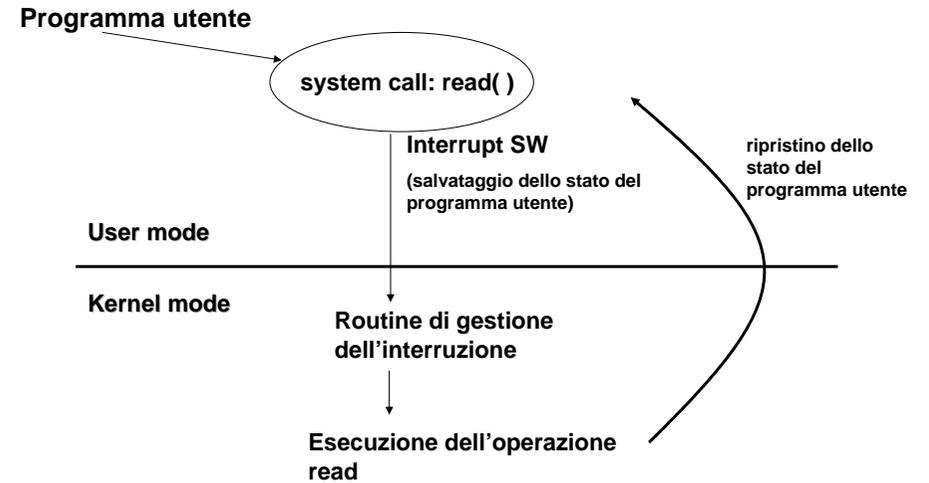
- ❑ **SO esegue in modo kernel**
- ❑ **Ogni programma utente esegue in user mode:**
 - quando un **programma utente tenta l'esecuzione di una istruzione privilegiata**, viene generato un **trap**
 - se necessita di **operazioni privilegiate**:
chiamata a **system call**

System call

Per ottenere l'esecuzione di *istruzioni privilegiate*, un programma di utente deve chiamare una *system call*:

- ❑ invio di *un'interruzione software* al SO
- ❑ *salvataggio dello stato* (PC, registri, bit di modo, ...) del programma chiamante e trasferimento del controllo al SO
- ❑ SO esegue in *modo kernel* l'operazione richiesta
- ❑ al termine dell'operazione, il controllo ritorna al programma chiamante (*ritorno al modo user*)

System call



System call

La *comunicazione* tra il programma chiamante e il sistema operativo avviene *mediante i parametri della system call*: come vengono trasferiti?

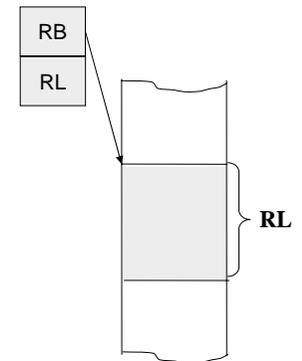
- mediante *registri* (problema: dimensione limitata)
- mediante *blocchi di memoria* indirizzati da registri
- mediante *stack di sistema*

Protezione della memoria

SO deve fornire gli strumenti per separare e proteggere gli spazi di indirizzi dei programmi:

Registri base e limite

- ❑ memorizzano, per il programma in esecuzione (se viene allocato su parole contigue tra loro)
 - *l'indirizzo della prima parola (RB)*
 - *la dimensione (RL)*
- dello spazio degli indirizzi associato al programma
- ❑ HW può controllare ogni indirizzo, per verificare se appartiene all'intervallo **[RB, RB+RL]**



Protezione della CPU

SO deve anche occuparsi di evitare che un **programma utente monopolizzi la CPU** (ad es., loop):

- uso di timer, per interrompere il programma dopo un intervallo di tempo prefissato (*time sharing*)
- allo scadere dell'intervallo:
interrupt ⇒ cambio di contesto

Introduzione all'Organizzazione dei Sistemi Operativi

Struttura dei SO

Quali sono le **componenti** di un SO?

Quali sono le **relazioni mutue** tra le componenti?

Componenti dei SO

- gestione dei **processi**
- gestione della **memoria centrale**
- gestione di **memoria secondaria e file system**
- gestione dell'**I/O**
- **protezione e sicurezza**
- interfaccia utente/programmatore

Processi

Processo = programma in esecuzione

- il **programma** è **un'entità passiva** (un insieme di byte contenente le istruzioni che dovranno essere eseguite)
- **il processo è un'entità attiva:**
 - è l'unità di lavoro all'interno del sistema. **Ogni attività all'interno del SO è rappresentata da un processo**
 - è l'istanza di un programma in esecuzione

Processo = programma +
contesto di esecuzione (PC, registri, ...)

Gestione dei processi

In un sistema multiprogrammato: più processi possono essere simultaneamente presenti nel sistema

Compito cruciale del SO

- **creazione/terminazione** dei processi
- **sospensione/ripristino** dei processi
- **sincronizzazione/comunicazione** dei processi
- **gestione del blocco critico (deadlock)** di processi

Gestione della memoria centrale

HW di sistema di elaborazione è equipaggiato con **un'unico spazio di memoria** accessibile direttamente da CPU e dispositivi

Compito cruciale di SO

- **separare gli spazi di indirizzi** associati ai processi
- **allocare/deallocare memoria** ai processi
- **memoria virtuale - gestire spazi logici di indirizzi di dimensioni complessivamente superiori allo spazio fisico**
- realizzare i collegamenti (**binding**) tra **memoria logica e memoria fisica**

Gestione del file system

Ogni sistema di elaborazione dispone di uno o più dispositivi per la memorizzazione persistente delle informazioni (**memoria secondaria**)

Compito di SO

fornire una **visione logica uniforme della memoria secondaria** (indipendente dal tipo e dal numero dei dispositivi):

- realizzare il **concetto astratto di file**, come unità di memorizzazione logica
- fornire una struttura astratta per **l'organizzazione dei file (direttorio)**

Gestione del file system

Inoltre, SO si deve occupare di:

- creazione/cancellazione di file e direttori
- manipolazione di file/direttori
- associazione tra file e dispositivi di memorizzazione secondaria

Spesso file, direttori e dispositivi di I/O vengono **presentati** a utenti/programmi **in modo uniforme**

Gestione dei dispositivi di I/O

Gestione dell'I/O rappresenta una parte importante di SO:

- **interfaccia** tra programmi e dispositivi
- per ogni dispositivo: **device driver**
 - **routine per l'interazione con un particolare dispositivo**
 - contiene **conoscenza specifica** sul dispositivo (ad es., routine di gestione delle interruzioni)

Gestione della memoria secondaria

Tra tutti i dispositivi, la **memoria secondaria** riveste un ruolo particolarmente importante:

- **allocazione/deallocazione** di spazio
- gestione dello **spazio libero**
- **scheduling** delle operazioni sul disco

Di solito:

- la **gestione dei file** usa i meccanismi di gestione della memoria secondaria
- la **gestione della memoria secondaria** è indipendente dalla gestione dei file

Protezione e sicurezza

In un sistema multiprogrammato, più entità (processi o utenti) possono utilizzare le risorse del sistema contemporaneamente:
necessità di protezione

Protezione: controllo dell'accesso alle risorse del sistema da parte di processi (e utenti) mediante

- **autorizzazioni**
- **modalità di accesso**

Risorse da proteggere:

- memoria
- processi
- file
- dispositivi

Protezione e sicurezza

Sicurezza:

se il sistema appartiene ad una rete, la **sicurezza misura l'affidabilità del sistema nei confronti di accessi (attacchi) dal mondo esterno**

Non ce ne occuperemo all'interno di questo corso...

Interfaccia utente

SO presenta un'interfaccia che consente l'interazione con l'utente

- **interprete comandi (shell)**: l'interazione avviene mediante una linea di comando
- **interfaccia grafica** (graphical user interface, **GUI**): l'interazione avviene mediante **click** del mouse su elementi grafici; di solito è organizzata a finestre

Interfaccia programmatore

L'interfaccia del SO verso i processi è rappresentato dalle **system call**:

- mediante la system call il **processo richiede al sistema operativo** l'esecuzione di un servizio
- la system call esegue **istruzioni privilegiate**: passaggio da modo **user** a modo **kernel**

Classi di system call:

- gestione dei processi
- gestione di file e di dispositivi (spesso trattati in modo omogeneo)
- gestione informazioni di sistema
- comunicazione/sincronizzazione tra processi

Programma di sistema = programma che chiama system call

Struttura e organizzazione di SO

Sistema operativo = insieme di componenti

- gestione dei processi
- gestione della memoria centrale
- gestione dei file
- gestione dell'I/O
- gestione della memoria secondaria
- protezione e sicurezza
- interfaccia utente/programmatore

Le componenti non sono indipendenti tra loro, ma interagiscono

Struttura e organizzazione di SO

Come sono organizzate le varie componenti all'interno di SO?

Vari approcci:

- **struttura monolitica**
- **struttura modulare: stratificazione**
- **microkernel**

Struttura monolitica

SO è costituito da un **unico modulo** contenente un **insieme di procedure**, che realizzano le varie componenti:

l'interazione tra le componenti avviene mediante il meccanismo di chiamata a procedura

Ad esempio:

- MS-DOS
- prime versioni di UNIX

SO monolitici

Principale vantaggio: basso costo di interazione tra le componenti -> efficienza

Svantaggio: SO è un sistema complesso e presenta gli stessi requisiti delle applicazioni **in-the-large**

- estendibilità
- manutenibilità
- riutilizzo
- portabilità
- affidabilità
- ...

Soluzione: organizzazione modulare

Struttura modulare

Le varie componenti del SO vengono organizzate in **moduli caratterizzati da interfacce ben definite**

Sistemi stratificati (a livelli)

(THE, Dijkstra 1968)

SO è costituito da **livelli sovrapposti**, ognuno dei quali realizza un insieme di funzionalità:

- ogni livello realizza un'insieme di funzionalità che vengono **offerte al livello superiore** mediante un'interfaccia
- ogni livello **utilizza le funzionalità offerte dal livello sottostante**, per realizzare altre funzionalità

Struttura a livelli

Ad esempio: **THE (5 livelli)**

livello 5: programmi di utente
livello 4: buffering dei dispositivi di I/O
livello 3: driver della console
livello 2: gestione della memoria
livello 1: scheduling CPU
livello 0: hardware

Struttura a livelli

Vantaggi

- **Astrazione**: ogni livello è un oggetto astratto, che fornisce ai livelli superiori una visione astratta del sistema (**macchina virtuale**), limitata alle astrazioni presentate nell'interfaccia
- **Modularità**: le relazioni tra i livelli sono chiaramente esplicitate dalle interfacce ⇒ possibilità di sviluppo, verifica, modifica in modo indipendente dagli altri livelli

Svantaggi

- **organizzazione gerarchica** tra le componenti: non sempre è possibile -> difficoltà di realizzazione
- **scarsa efficienza** (costo di attraversamento dei livelli)

Soluzione: limitare il numero dei livelli

Nucleo (kernel) di SO

È la parte di SO che esegue **in modo privilegiato** (modo **kernel**)

- È la parte **più interna** di SO che si interfaccia direttamente con l'hardware della macchina
- Le funzioni realizzate all'interno del nucleo variano a seconda del particolare SO

Nucleo (kernel) di SO

Per un sistema multiprogrammato a divisione di tempo, il nucleo deve, almeno:

- gestire il **salvataggio/ripristino dei contesti**
- realizzare lo **scheduling della CPU**
- gestire le **interruzioni**
- realizzare il meccanismo di **chiamata a system call**

SO a microkernel

La struttura del nucleo è ridotta a **poche funzionalità di base**:

- gestione della CPU
- della memoria
- meccanismi di comunicazione

il resto del SO è mappato su **processi di utente**

Caratteristiche:

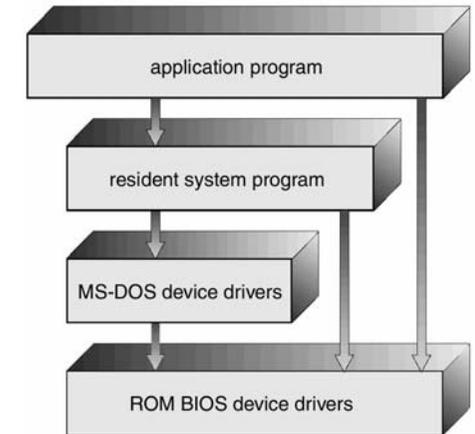
- **affidabilità** (separazione tra componenti)
- possibilità di **estensioni** e personalizzazioni
- **scarsa efficienza** (molte chiamate a system call)

Esempi: Mach, L4, Hurd, MSWindows

Una piccola panoramica: organizzazione di MS-DOS

MS-DOS – progettato per avere **minimo footprint**

- **non diviso in moduli**
- sebbene abbia una qualche struttura, **interfacce e livelli di funzionalità non sono ben separati**

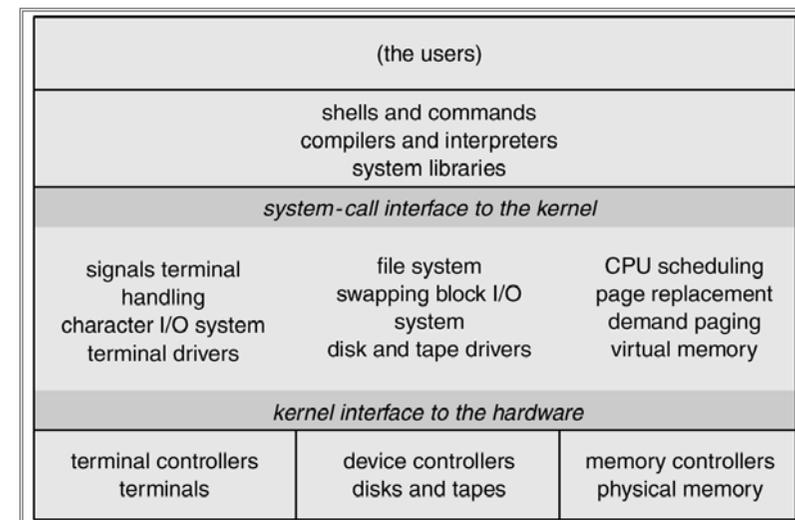


Una piccola panoramica: organizzazione di UNIX

UNIX – dati i limiti delle risorse hw del tempo, originariamente UNIX sceglie di avere una **strutturazione limitata**. Consiste di due parti separabili:

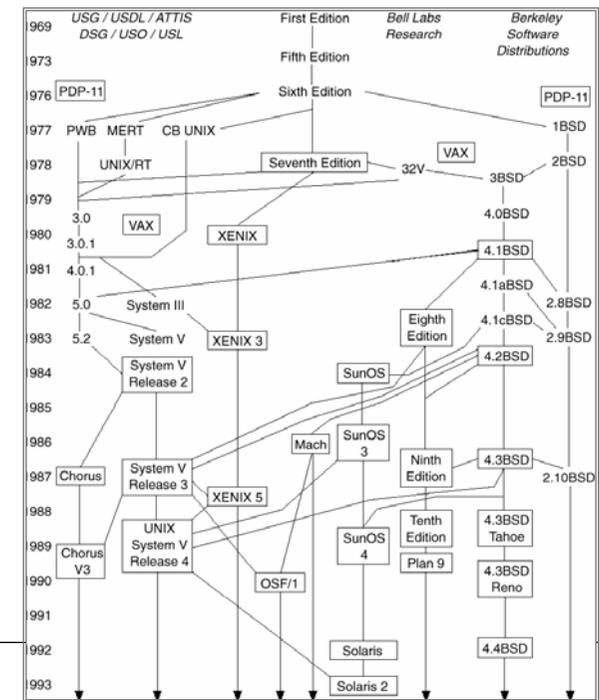
- **programmi di sistema**
- **kernel**
 - costituito da tutto ciò che è sotto l'interfaccia delle system-call interface e sopra hw fisico
 - fornisce funzionalità di file system, CPU scheduling, gestione memoria, ...; **molte funzionalità tutte allo stesso livello**

Organizzazione di UNIX



UNIX: qualche cenno storico

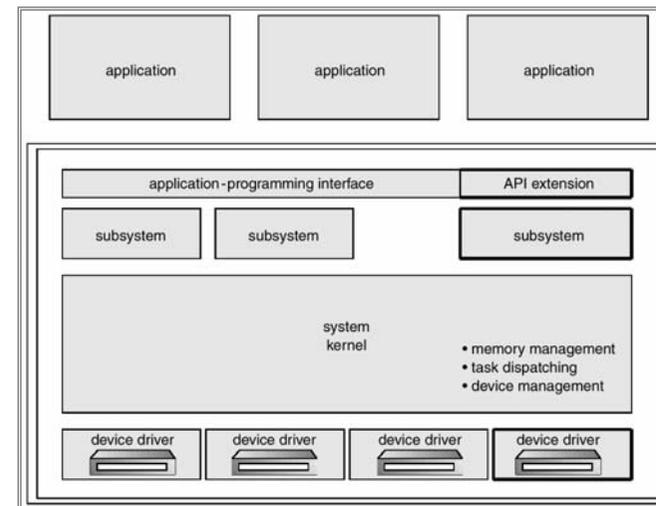
- Ken Thompson e Dennis Ritchie, gruppo di ricerca ai Bell Laboratories (1969). Raccolti diversi spunti dalle caratteristiche di altri SO contemporanei, specie **MULTICS**
- Terza versione del sistema fu **scritta in C, specificamente sviluppato** ai Bell Labs per supportare UNIX
- Gruppo di sviluppo UNIX più influente (escludendo Bell Labs e AT&T) - University of California at Berkeley (**Berkeley Software Distributions**):
 - **4.0BSD UNIX** fu il risultato di finanziamento DARPA per lo sviluppo di una **versione standard** di UNIX per usi governativi
 - **4.3BSD UNIX**, sviluppato per VAX, influenzò molti dei SO successivi
- Numerosi progetti di **standardizzazione** per giungere ad una interfaccia di programmazione uniforme



UNIX: principi di progettazione e vantaggi

- Progetto **snello, pulito e modulare**
- Scritto in **linguaggio di alto livello**
- Disponibilità codice sorgente
- **Potenti primitive di SO** su una piattaforma a **basso prezzo**
 - ❑ Progettato per essere **time-sharing**
 - ❑ **User interface semplice (shell)**, anche sostituibile
 - ❑ File system con **direttori organizzati ad albero**
 - ❑ **Concetto unificante di file**, come **sequenza non strutturata** di byte
 - ❑ Supporto semplice a **processi multipli e concorrenza**
 - ❑ Supporto ampio allo **sviluppo di programmi** applicativi e/o di sistema

Una piccola panoramica: organizzazione di OS/2



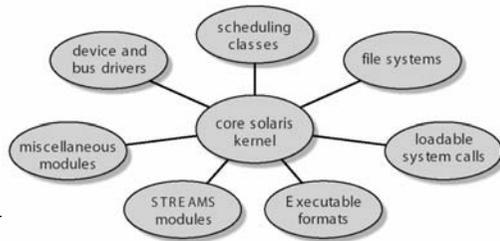
Buona strutturazione **a livelli e modulare**

Modularità

La maggior parte dei moderni SO implementano il **kernel in maniera modulare**

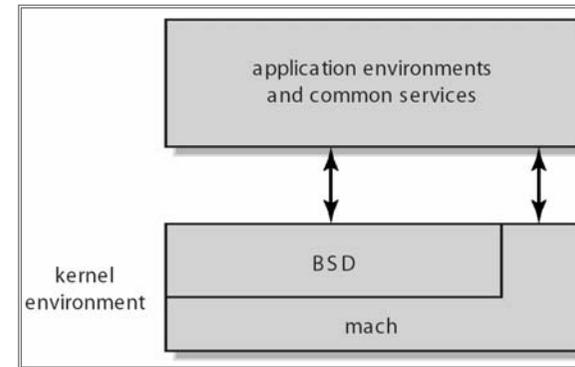
- ogni modulo core è **separato**
- ogni modulo interagisce con gli altri tramite **interfacce note**
- ogni modulo può essere **caricato nel kernel quando e ove necessario**
- possono usare tecniche object-oriented

Strutturazione simile ai livelli, ma con **maggiore flessibilità**



Esempio di SO Solaris di SUN

Una piccola panoramica: organizzazione di MacOS X



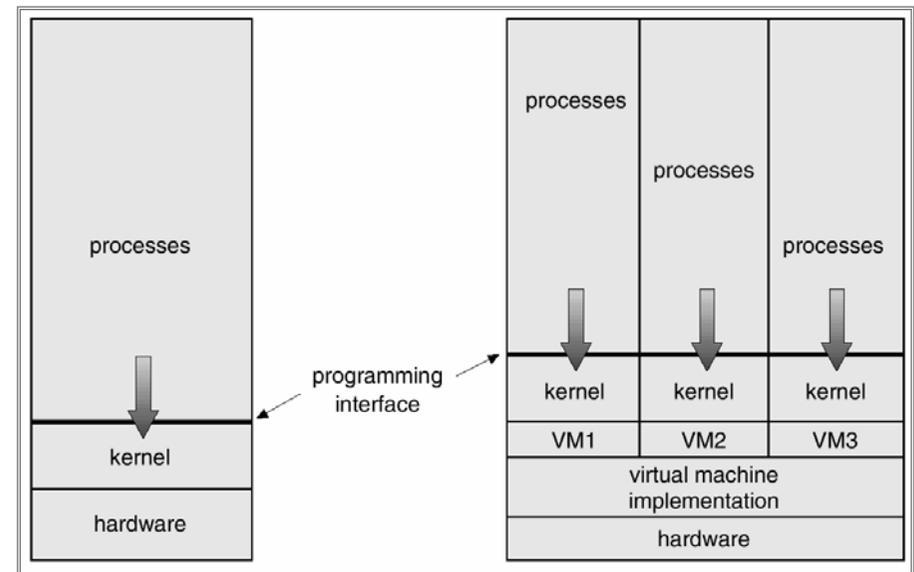
Esempio di organizzazione a **micro-kernel**

Alta modularità

Una parentesi: le macchine virtuali

Macchine virtuali (VMWare, VirtualPC, Java?, .NET?) sono la logica evoluzione dell'approccio a livelli. Virtualizzano come un tutt'uno sia hardware che kernel del SO

- SO crea l'illusione di **processi multipli**, ciascuno in esecuzione sul suo **processore privato** e con la propria **memoria virtuale privata**
- Ovviamente le **risorse fisiche sono condivise** fra le macchine virtuali:
 - **CPU scheduling** deve creare l'apparenza di processore privato
 - **Spooling e file system** devono fornire l'illusione di dispositivi di I/O virtuali privati



Non-virtual Machine

Virtual Machine

Vantaggi/svantaggi delle macchine virtuali

- Il concetto di macchina virtuale permette la **protezione completa** delle risorse di sistema dato che ogni VM è **isolata** dalle altre. Tuttavia, **questo isolamento non permette la condivisione diretta di risorse**
- Un sistema basato su VM è perfetto per fare **ricerca, sviluppo e prototipazione di SO**. Infatti, lo sviluppo può essere fatto su una VM isolata **senza interferire con la normale operatività delle altre VM** nel sistema
- Macchina virtuale **difficile da implementare** (e **problemi di efficienza**) dato lo sforzo di fornire un esatto duplicato della macchina sottostante

Una piccola panoramica: organizzazione di MSWindows2000

- SO **multitasking e time-sharing a 32bit** per microprocessori Intel
- Architettura a **micro-kernel**
- Obiettivi primari:
 - portabilità
 - sicurezza
 - **POSIX compliance**
 - supporto multiprocessore
 - estensibilità
 - **back-compatibility** con applicazioni MS-DOS e MS-Windows

Disponibile in varie versioni: Professional, Server, Advanced Server,

...

MSWindows 2000: cenni storici

- MS ha deciso nel 1988 di sviluppare una “new technology” (NT) per un **SO portabile** capace di supportare sia le **API OS/2 che POSIX**
- In origine, NT doveva utilizzare le API OS/2 API come ambiente nativo ma durante lo sviluppo si decise di passare alle API dette Win32, anche in risposta alla **popolarità di MSWindows3.0**

Principi di progetto:

- **Estensibilità** — architettura a livelli
 - Livello executive esegue in **protected mode** e fornisce i servizi di SO di base
 - Altri sotto-sistemi operano in **user mode** sopra executive
 - **Struttura modulare** permette **l'aggiunta di sotto-sistemi** senza impatto su executive

Windows2000: principi di progetto (cont)

- **Portabilità**
 - Sviluppato in C e C++
 - Codice dipendente dal processore isolato in una dynamic link library (DLL) chiamata Hardware Abstraction Layer (HAL)
- **Reliability** — Win2000 sfrutta protezione hw per memoria virtuale e meccanismi di protezione sw per le risorse del SO
- **Compatibilità POSIX** — conformità completa a IEEE 1003.1 (POSIX) standard
- **Performance** — comunicazione mediante **high-performance message passing**
 - Preemption di thread a bassa priorità
- **Supporto a linguaggi diversi** – differenti **linguaggi locali** mediante national language support (NLS)

Windows 2000: architettura

- **Moduli** organizzati in una **struttura a livelli**
- **Protected mode** — HAL, kernel, executive
- **User mode** — insieme di sotto-sistemi
 - **Sotto-sistemi di ambiente** possono **emulare diversi SO**
 - **Sotto-sistemi di protezione** possono fornire funzionalità di sicurezza

