

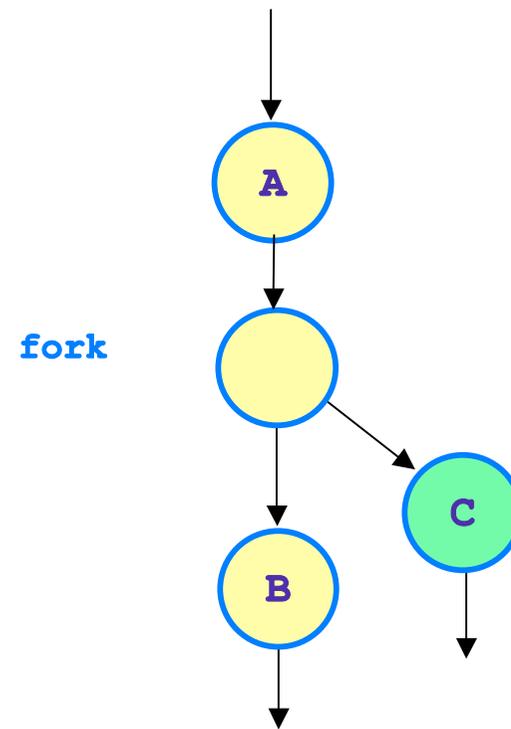
# **Costrutti linguistici per la specificità della concorrenza**

# Fork/Join

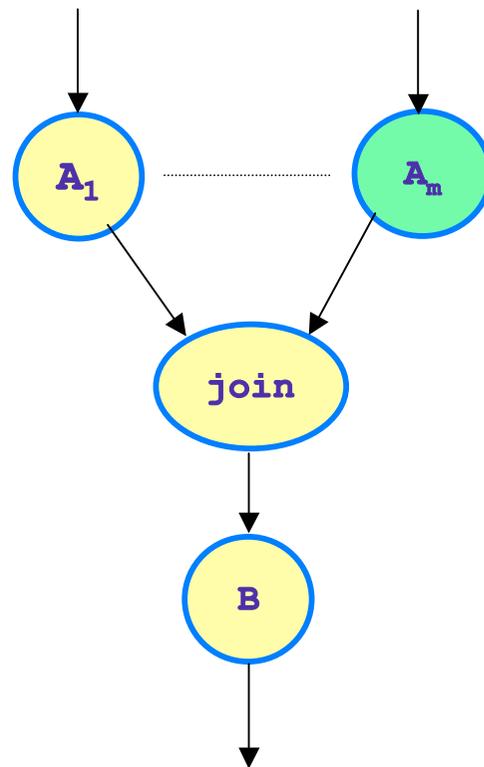
L'esecuzione di una **fork** coincide con la creazione e l'attivazione di un processo che inizia la propria esecuzione in parallelo con quella del processo chiamante

```
/* processo p: */
=====
A: .....;
  p = fork fun;
B: .....;
=====
=====

/* codice nuovo processo:*/
void fun()
{
  C: .....;
  =====
}
```



La **join** consente di determinare quando un processo ,  
creato tramite la **fork**, ha terminato il suo compito,  
sincronizzandosi con tale evento.

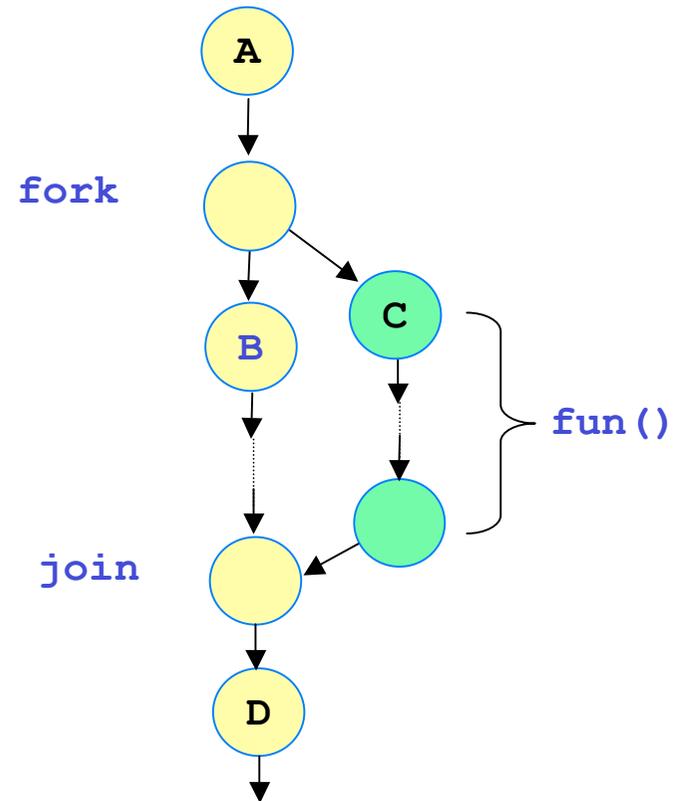


```

/* processo p: */
...
A: .....;
  p = fork fun;
B: .....;
  join p;
D: .....;
...

/* codice nuovo processo:*/
void fun()
{
  C: .....;
  ...
}

```

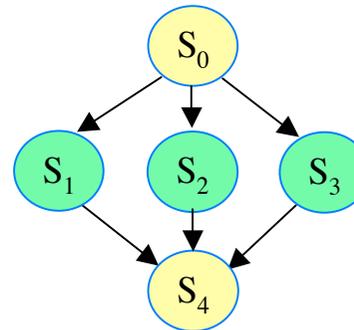


Possibilità di denotare in modo esplicito il processo sulla cui terminazione ci si vuole sincronizzare.

# Cobegin-Coend

La concorrenza viene espressa nel modo seguente:

```
S0 ;  
cobegin  
  S1 ;  
  S2 ;  
  S3 ;  
coend  
S4 ;
```



Le istruzioni S<sub>1</sub>, S<sub>2</sub>,...,S<sub>n</sub> sono eseguite in parallelo. Ogni S<sub>i</sub> può contenere altre istruzioni **cobegin..coend** al suo interno.

# Processo

Costrutto linguistico per individuare, in modo sintatticamente preciso, quali moduli di un programma possono essere eseguiti come processi autonomi:

```
process <identificatore>(<parametri formali>)  
{ <dichiarazione di variabili locali>;  
  <corpo del processo>  
}
```

# Il Nucleo di un sistema

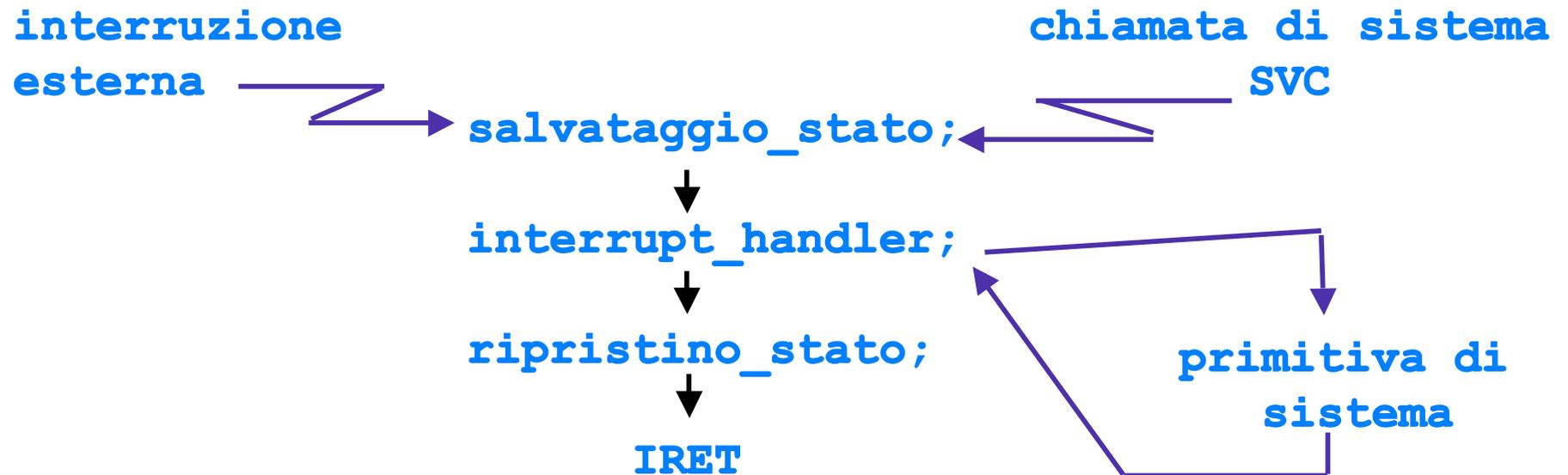
**monoprocessore:** realizzazione delle *primitive* di specifica della concorrenza

**fork** usata da un processo per creare un altro processo.

**join** usata per consentire ad un processo di attendere la terminazione di un processo *figlio* (equivalente alla **wait** di Unix).

**quit** usata per eliminare un processo (equivalente alla **exit** di Unix).

# Passaggio del controllo fra ambiente dei processi e ambiente di nucleo



## Rappresentazione dei processi: descrittori di processo

```
typedef des_processo * p_des;  
  
typedef struct {  
    PID nome;  
    modalità_di_servizio servizio;  
    tipo_contesto contesto;  
    tipo_stato stato;  
    PID padre;  
    int N_figli;  
    des_figlio prole[max_figli];  
    p_des successivo;  
}des_processo;
```

Ogni processo viene identificato univocamente con un numero intero:

```
typedef int PID;
```

Funzione (assegna\_nome) che, chiamata all'atto della creazione di un processo, restituisce il suo PID:

```
PID assegna_nome ();
```

Modalità di servizio (es. due campi):

```
typedef struct {  
    int priorità;  
    int delta_t;  
} modalità_di_servizio;
```

Descrittore del figlio (**des\_figlio**):

```
typedef struct{
    PID figlio;
    boolean terminato; <true = terminato>
} des_figlio;
```

Insieme di tutti i descrittori (**descrittori**):

```
des_processo descrittori[num_max_proc];
```

Funzione per scegliere un descrittore (**descrittore**):

```
p_des descrittore(PID x);
```

Descrittore coda (**des\_coda**):

```
typedef struct {  
    p_des primo, ultimo;  
} des_coda;
```

**Inserimento e prelievo** in/da coda:

```
void Inserimento (p_des pro, des_coda coda);  
p_des Prelievo (des_coda coda);
```

Code dei processi pronti:

```
des_coda coda_processi_pronti[num_min_priorità];
```

Coda dei descrittori liberi:

```
des_coda descrittori_liberi;
```

# Cambio di contesto

```
p_des processo_in_esecuzione;
```

```
void salvataggio_stato () {  
    p_des esec = processo_in_esecuzione;  
    esec -> contesto = <valori dei registri della CPU>;  
}
```

```
void ripristino_stato( ) {  
    p_des esec = processo_in_esecuzione;  
    <registri della CPU> = esec -> contesto;  
}
```

# Schedulazione

```
void assegnazione_CPU {  
    int k=0;  
    p_des p;  
    while (coda_processi_pronti[k].primo)==null)  
        k++;  
    p = prelievo(coda_processi_pronti [k]);  
    processo_in_esecuzione = p;  
    <registro-temporizzatore>= p -> servizio.delta_t;  
}
```

# Attivazione di un processo

```
void attiva (p_des proc) {
    p_des esec = processo_in_esecuzione;
    int pri_esec = esec -> servizio.priorità;
    int pri_proc = proc -> servizio.priorità;
    proc -> stato = <“processo attivo”>;
    if (pri_esec > pri_pro) { /* pre-emption*/

inserimento(esec,coda_processi_pronti[pri_esec]);
        processo_in_esecuzione = proc;
    }
    else
        inserimento(proc,coda_processi_pronti[pri_proc]);
}
```

# fork

```
typedef enum {OK,eccezione} risultato;

risultato fork (des_processo inizializzazione) {
    p_des  p;
    int NF;
    p_des esec = processo_in_esecuzione;
    if (descrittori_liberi.primo == NULL )
        return eccezione; /* non ci sono descritt. liberi*/
    else {
        p = prelievo(descrittori_liberi);
        *p = inizializzazione;
        p -> nome = assegna_nome();
        p -> padre = esec -> nome;
        NF = esec->N_figli;
        esec -> prole[NF].figlio = p -> nome;
        esec -> prole[NF].terminato = false;
        esec -> N_figli++;
        attiva(p);
        return ok; }
}
```

# join

```
void join (PID nome_figlio) {
    p_des esec = processo_in_esecuzione;
    int k =indice_figlio(esec,nome_figlio);
    if (esec -> prole[k].terminato == false)
    { /* figlio non terminato*/
        esec -> stato = <“sospeso in attesa che il figlio termini”>;
        Assegnazione_CPU();
    }
}
```

# quit

```
void quit() {
    p_des esec = processo_in_esecuzione;
    PID nome_padre = esec -> padre;
    p_des p_padre = descrittore(nome_padre);
    int k=indice_figlio(p_padre, esec -> nome);
    p_padre -> prole[k].terminato=true;
    inserimento(esec, descrittori_liberi);
    if (p_padre -> stato==<“ in attesa che questo figlio termini”>)
    {
        int pri = p_padre -> servizio.priorità;
        inserimento(p_padre, coda_processi_pronti[pri]);
        p_padre -> stato = <“processo attivo”>;
    }
    assegnazione_CPU ( );
}
```

# Time sharing

- Per consentire la realizzazione di modalità di servizio a **divisione di tempo** occorre revocare ad intervalli fissati di tempo la CPU al processo in esecuzione e di assegnarla ad un nuovo processo pronto:

```
void interruzione_temporizzatore () {  
    p_des esec=processo_in_esecuzione;  
    int k;  
    k=esec->servizio.priorità;  
    Inserimento(esec,coda_processi_pronti[k]);  
    assegnazione_CPU();  
}
```