Fondamenti di Informatica L-A

Prove Libere 2

Stringhe, Strutture, Tabelle e Puntatori

Paolo Torroni

Università degli Studi di Bologna Laurea in Ingegneria Elettronica e delle Telecomunicazioni

Anno Accademico 2007/2008

\triangle 1. Stringhe e struct ∇

▶ Si consideri la seguente definizione del tipo obj:

```
typedef int indexes[20];
typedef indexes mat_ind[3];
typedef struct {
    char nome[20];
    mat_ind tags;
} obj;
```

- Scrivere un programma che:
 - 1.1. definisca quattro variabili di tipo obj, A, B, C, e D;
 - 1.2. inizializzi A e B nel modo seguente:

\triangle 1. Stringhe e struct ∇

1.3. esegua la "rotazione" di B, definita come segue:

```
(nome) rimane invariato,
(tags[1]) è inizializzato al contenuto iniziale di tags[0];
(tags[2]) è inizializzato al contenuto iniziale di tags[1];
(tags[0]) è inizializzato al contenuto iniziale di tags[2];
```

- 1.4. assegni a C la "somma" di A e B, definita come segue:
 - (nome) contiene la concatenazione dei campi nome di A e B;
 - (tags) contiene, nei singoli elementi, la somma dei rispettivi elementi dei campi tags di A e B;
- 1.5. assegni a D la "media" tra A e B, definita come segue:
 - (nome) la stringa formata dai caratteri di A e B in successione alternata (primo carattere di A, secondo di B, terzo di A, quarto di B, etc) fino alla fine della stringa più corta tra A e B,
 (tags) nei singoli elementi, la media dei rispettivi elementi dei campi tags di A e B.
- 1.6. visualizzi il contenuto di D.

\triangle 2. Tabelle \bigtriangledown

- ▶ Si consideri la struttura obj del punto 1.
- Si definisca una tabella composta da 6 obj.
- ▶ Si implementi un programma che:
 - 1. Inizializzi i primi 4 record della tabella nel modo descritto nel punto 1.1;
 - Copi nel quinto record il contenuto del secondo record e nel sesto il contenuto del quarto record;
 - Esegua la rotazione del secondo e quarto record, come descritto nel punto 1.3;
 - 4. Assegni all'ultimo record la media dei 6 record, secondo quanto descritto nel punto 1.5.

△ 3. Puntatori ▽

- ▶ Si consideri la struttura obj del punto 1.
- ► Si definiscano P e Q come due puntatori a variabili di tipo obj.
- Si definisca H come un puntatore a un puntatore a obj (handle di obj).
- ▶ Si definisca V come un vettore di 4 puntatori a obj.
- Si implementi un programma che:
 - 1. Definisca tramite la malloc una tabella **dinamica** di 6 record di tipo obj, conservandone il riferimento in P;
 - 2. Inizializzi l'intera tabella dinamica copiando il contenuto della tabella del punto precedente a valle di tutte le trasformazioni;
 - 3. Definisca tramite la malloc quattro variabili dinamiche di tipo obj, conservandone i riferimenti negli elementi di V;
 - 4. Faccia in modo che
 - Tramite Q, H punti al quinto elemento di P;
 - ▶ V[0] contenga la somma tra P[1] e P[2];
 - V[1] contenga la somma tra P[2] e P[3];

 - V[3] contenga la somma tra P[4] e P[5].
 - 5. Liberi l'heap da tutte le variabili dinamiche definite.