

## COMPONENTI SOFTWARE

Diverse *tipologie* di componenti:

- **Librerie**

semplici **collezioni di procedure e funzioni**. Non fanno uso di variabili globali o statiche e non definiscono nuovi tipi (visibili all'esterno)

Il file header di una libreria contiene quindi solo *dichiarazioni*.  
Esempio: `math.h`

- **Tipi di dato astratto (ADT)**

**definiscono nuovi tipi**  $T_1, \dots, T_N$  e **dichiarano le operazioni** eseguibili su di essi; il programmatore può **definire variabili (istanze)** di tipo T

Il file header contiene una *definizione di tipo* e le dichiarazioni delle operazioni esportate. Esempio: `element.h, list.h, ...`

- **Singole astrazioni di dato**

costituiscono **la realizzazione di uno specifico oggetto** con certe proprietà; i dati necessari a implementare l'oggetto sono **pre-definiti al suo interno** sotto forma di **variabili statiche**

**Non viene definito alcun nuovo tipo**: come una libreria, il componente **dichiara solo le operazioni fornite**; tali funzioni agiscono solo sui dati interni all'oggetto, non su variabili passate dal chiamante

Il programmatore **non definisce alcuna variabile**: si limita a usare **unica istanza dell'oggetto così com'è**

## IL COMPONENTE STACK (pila)

**Contenitore di elementi** gestito con politica LIFO (**Last-In-First-Out**): il primo elemento entrato è l'ultimo a uscire

Formalmente:

$$\text{stack} = \{ D, \mathcal{S}, \Pi \}$$

dove:

- **D** (il *dominio base*) può essere qualunque
- $\mathcal{S}$  (funzioni) = { push, pop, emptyStack }
- push:  $D \times \text{stack} \rightarrow \text{stack}$  (*inserimento*)
- pop:  $\text{stack} \rightarrow D \times \text{stack}$  (*estrazione*)
- emptyStack:  $\rightarrow \text{stack}$  (*costante stack vuoto*)
- $\Pi$  (predicati) = { empty, full }
- empty:  $\text{stack} \rightarrow \text{boolean}$  (*test di stack vuoto*)
- [ full:  $\text{stack} \rightarrow \text{boolean}$  (*test di stack pieno*) ]

Due approcci possibili:

- realizzare un **tipo di dato astratto stack**
- realizzare **uno stack come singola astrazione di dato** (cioè come singolo oggetto)

Per l'implementazione, un **vettore** o una **lista**

## I DUE APPROCCI

- 1) realizzare un **tipo di dato astratto stack**
- 2) realizzare uno **stack come singola astrazione di dato**

### Nel primo caso:

- è necessario che il programmatore **crei espressamente** uno stack prima di poterlo usare
- è possibile definire **più stack distinti**
- lo stack su cui si opera figura **esplicitamente** fra i parametri delle operazioni

### Nel secondo caso:

- **NON** è necessario **creare espressamente** uno stack, perché il componente è già un (singolo) oggetto stack
- **NON** vi è possibilità di avere **più stack distinti**
- lo specifico stack su cui si opera **NON figura** fra i parametri delle operazioni (riferimento implicito all'unico oggetto stack)

### DIFFERENZA FONDAMENTALE:

- nel primo caso, il file **non contiene variabili**, ma definisce (ed esporta) un tipo
- nel secondo caso, il file contiene invece anche le **variabili globali (statiche)** che realizzano l'oggetto stack, ma non ha bisogno di definire nessun tipo

## 1) STACK COME ADT

### Articolazione del progetto

Due file per il tipo `element` (`element.h`, `element.c`)

Due file per il tipo `stack` (`stack.h`, `stack.c`)

### Operazioni

<b>operazione</b>	<b>descrizione</b>
<code>push : D × stack → stack</code>	inserisce un elemento nello stack dato (modificando lo stack)
<code>pop : stack → D × stack</code>	estrae (e rimuove) un elemento dallo stack dato (modificando lo stack)
<code>newStack : → stack</code>	crea e restituisce uno stack vuoto
<code>isEmpty : stack → bool</code>	Restituisce <code>vero</code> se lo stack dato è vuoto, <code>falso</code> altrimenti

### OSSERVAZIONE

Idealmente, uno stack ha ampiezza illimitata → può essere vuoto, ma non *pieno*

Tuttavia, alcune **implementazioni** potrebbero porre **limiti** all'effettiva dimensione di uno stack → ulteriore primitiva:

<code>isFull : stack → bool</code>	Restituisce <code>vero</code> se lo stack dato è pieno, <code>falso</code> altrimenti
------------------------------------	---

In uno stack illimitato, `full` restituirà sempre **falso**

## STACK COME ADT

### Possibili implementazioni per stack

- un vettore + un indice
- una lista

#### File header nel caso “vettore + indice”:

```
#include "element.h"
```

```
typedef struct {  
    element val[MAX];  
    int sp;  
} stack;
```

```
void push(element, stack);  
element pop(stack);  
boolean isEmpty(stack);  
stack newStack(void);
```

#### File header nel caso “lista”:

```
#include "element.h"  
#include "list.h"
```

```
typedef list stack;
```

```
void push(element, stack);  
element pop(stack);  
boolean isEmpty(stack);  
stack newStack(void);
```

**CORRETTO?**

## STACK COME ADT

**Problema:** le funzioni `push` e `pop` devono modificare lo `stack` → *impossibile passare lo stack per valore*

Occorre passaggio per riferimento

### Due scelte:

- in modo *visibile* (sconsigliabile)
- in modo *trasparente*

A questo fine, occorre **definire il tipo stack come puntatore** (a una struttura o a una lista, secondo i casi)

#### Nuovo header nel caso “vettore + indice”:

```
typedef struct st {  
    element val[MAX];  
    int sp;  
} *stack;
```

#### Nuovo header nel caso “lista”:

```
typedef list *stack;
```

NOTA: in questo modo, `stack` è un puntatore a puntatore

## STACK COME ADT

Implementazione nel caso "vettore + indice":

```
#include <stdio.h>
#include "stack.h" /* include la typedef */
stack newStack(void){
    stack s = (stack)malloc(sizeof(struct st));
    s->sp = 0;
    return s;
}

void push(element e, stack s) {
    if (!isFull(s)) s->val[s->sp++] = e;
    else perror("Errore: stack pieno");
}

element pop(stack s) {
    if (!isEmpty(s))
        return s->val[--(s->sp)];
    else perror("Errore: stack vuoto");
    /* e cosa restituisce ?? */
}

int isEmpty(stack s) {
    return (s->sp) == 0;
}

int isFull(stack s) {
    return (s->sp) == MAX;
}
```

## STACK COME ADT

Implementazione nel caso "lista":

```
#include <stdio.h>
#include "stack.h"

stack newStack(void){
    stack s = (stack)malloc(sizeof(list));
    *s = emptyList();
    return s;
}

void push(element e, stack s) {
    if (!isFull(s)) *s = cons(e, *s);
    else perror("Errore: stack pieno");
}

element pop(stack s) {
    if (!isEmpty(s)) {
        element e = head(*s); *s = tail(*s);
        return e;
    }
    else perror("Errore: stack vuoto");
    /* e cosa restituisce ?? */
}

int isEmpty(stack s) { return empty(*s); }

int isFull(stack s) { return 0; }
```

NOTA: il predicato `isEmpty` del componente stack non può avere lo stesso nome della funzione `empty` del componente lista

**OSSERVAZIONE:** che cosa succede se si invoca `pop()` su uno stack vuoto?

e, nel caso dell'implementazione con vettore: che cosa succede se si invoca `push()` su uno stack pieno?

### Quale approccio al problema?

- “non dovrebbe succedere”
- una convenzione (quale?)
- un concetto di **esito dell'operazione** leggibile tramite un'opportuna primitiva `check_result`

### Chi deve gestire il problema?

- 1) **il chiamante**, facendo controlli prima di invocare una operazione “critica”
- 2) **il chiamante e il chiamato**, quest'ultimo cercando di segnalare al chiamante il problema

### Che cosa succede dopo?

- il chiamante continua come se niente fosse  
→ lavorerà con dati o assunzioni sbagliate
- il chiamante blocca l'intero programma perché è incapace di continuare
- **il chiamante recupera la situazione** perché è stato informato dell'accaduto e **sa come reagire**

→ **concetto di eccezione e gestione delle eccezioni**

## STACK: SINGOLA ASTRAZIONE DI DATO

### Articolazione del progetto

Due file per il tipo `element` (`element.h`, `element.c`)

Due file per il tipo `stack` (`stackobj.h`, `stackobj.c`)

### Il punto cruciale

Esiste *un solo oggetto stack* già definito, sotto forma di variabili statiche, all'interno di `stackobj.c`:

- **non** esiste un **tipo stack**
- **non c'è alcun parametro stack** come argomento delle funzioni (riferimento implicito all'unico stack esistente)

**File header** (`stackobj.h`)

```
#include "element.h"
void push(element);
element pop(void);
int isEmpty(void);
int isFull(void);
```

### Possibili implementazioni per `stackobj`

- un vettore + un indice
- una lista

In entrambi i casi, l'implementazione si baserà su **variabili globali statiche**, *invisibili fuori da `stackobj.c`*

## STACK COME SINGOLO OGGETTO

Implementazione nel caso "vettore+indice":

```
#include <stdio.h>

#include "stackobj.h"

#define MAX 100

static int sp=0;
static element val[MAX];

void push(element e) {
    if (!isEmpty()) val[sp++]=e;
    else perror("Errore: stack pieno");
}

element pop(void) {
    if (!isEmpty()) return val[--sp];
    else perror("Errore: stack vuoto");
    /* e cosa restituisce ?? */
}

BOOL isFull(void) {
    return (sp==MAX);
}

BOOL isEmpty(void) {
    return (sp==0);
}
```

## STACK COME SINGOLO OGGETTO

Implementazione nel caso "lista":

```
#include <stdio.h>

#include "stackobj.h"
#include "list.h"

static list l = emptyList();

void push(element e) { l = cons(e,l); }

element pop(void) {
    if (!isEmpty()) {
        element e = head(l); l = tail(l);
        return e;
    }
    else perror("Errore: stack vuoto");
    /* e cosa restituisce ?? */
}

BOOL isFull(void) { return FALSE; }

BOOL isEmpty(void) { return isEmpty(l); }
```

NOTA: la funzione `isFull` restituisce sempre `FALSE`  
→ efficienza maggiore con **macro**:

```
#define isFull(X) (FALSE)
```